
Université
de Liège



1, 2, 3...Sciences

Année académique 2011-2012

EXERCICES DE MATHÉMATIQUES
RÉPÉTITION 6 BIOLOGIE : CORRECTION

I. Diagonalisation

1. Déterminer les valeurs propres des matrices suivantes et en donner la multiplicité.

$$\begin{pmatrix} i & -i \\ i & i \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} 2 & 1 & 10 \\ 0 & 3 & 5 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} 1 & 3 & 0 \\ 3 & -2 & -1 \\ 0 & -1 & 1 \end{pmatrix}.$$

Les valeurs propres de la première matrice sont $-1 + i$ et $1 + i$; ces valeurs propres sont simples (de multiplicité 1).

Les valeurs propres de la deuxième matrice sont 2 (valeur propre double) et 3 (valeur propre simple).

Les valeurs propres de la troisième matrice sont -4 , 1 et 3; ces valeurs propres sont simples.

2. Rechercher les valeurs propres et les vecteurs propres des matrices suivantes. Ces matrices sont-elles diagonalisables? Pourquoi? Si elles le sont, en déterminer une forme diagonale, ainsi qu'une matrice inversible qui y conduit.

$$\begin{pmatrix} 2 & 3 \\ 4 & 1 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ -2 & 0 & -1 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}.$$

• Première matrice : 2 valeurs propres simples : -2 et 5 ; la matrice est donc diagonalisable.

Les vecteurs propres relatifs à la valeur propre -2 sont du type $c \begin{pmatrix} 3 \\ -4 \end{pmatrix}$, $c \in \mathbb{C}_0$ et ceux relatifs à la valeur propre 5 sont du type $c' \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$, $c' \in \mathbb{C}_0$.

On a, par exemple, $S^{-1}AS = \begin{pmatrix} -2 & 0 \\ 0 & 5 \end{pmatrix}$ avec $S = \begin{pmatrix} 3 & 1 \\ -4 & 1 \end{pmatrix}$ si on note A la matrice donnée.

• Deuxième matrice : 2 valeurs propres, l'une simple 1 et l'autre double -1 .

Les vecteurs propres relatifs à la valeur propre double -1 sont du type $c \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$, $c \in \mathbb{C}_0$.

Comme cette valeur propre n'engendre pas 2 vecteurs propres linéairement indépendants, la matrice n'est pas diagonalisable.

Les vecteurs propres relatifs à la valeur propre simple 1 sont du type $c' \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$, $c' \in \mathbb{C}_0$.

• Troisième matrice : 2 valeurs propres, l'une simple 1 et l'autre double -1 .

Les vecteurs propres relatifs à la valeur propre double -1 sont du type $c_1 \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} +$

$c_2 \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$, $c_1, c_2 \in \mathbb{C}$ non simultanément nuls. Cette matrice est donc diagonalisable car elle possède 3 vecteurs propres linéairement indépendants.

Les vecteurs propres relatifs à la valeur propre simple 1 sont du type $c \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$, $c \in \mathbb{C}_0$.

On a, par exemple, $S^{-1}AS = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ avec $S = \begin{pmatrix} -2 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$ si on note A la matrice donnée.

3. Une matrice carrée A de dimension 2 possède les deux valeurs propres 1 et -1, auxquelles peuvent être associés respectivement les vecteurs propres $\begin{pmatrix} 2 \\ 2 \end{pmatrix}$ et $\begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$. Que vaut A ?

La matrice A est égale à $\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$

II. Divers

1. L'institut météorologique a fait les observations suivantes :
- on n'a jamais vu deux jours ensoleillés consécutifs,
 - s'il fait beau un jour donné, on a une chance égale d'avoir de la pluie ou de la neige le lendemain,
 - s'il pleut ou s'il neige, on a une chance sur deux que le temps se maintienne le jour suivant et une chance sur quatre qu'il fasse beau le lendemain.

Sachant cela,

- (a) Représenter la matrice de transition de ce système.
 (b) Sachant qu'il fait beau aujourd'hui, quel pourcentage de chance a-t-on qu'il fasse beau dans deux jours ?
 (c) A long terme, quelle sera l'évolution du climat ?

(a) Si on note N_0 , P_0 et S_0 respectivement un jour de neige, un jour de pluie et un jour de soleil au départ et N_1 , P_1 et S_1 la météo correspondante le jour suivant, on a

$$\begin{pmatrix} N_1 \\ P_1 \\ S_1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} & \frac{1}{4} & \frac{1}{2} \\ \frac{1}{4} & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \\ \frac{1}{4} & \frac{1}{4} & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} N_0 \\ P_0 \\ S_0 \end{pmatrix}$$

et la matrice de dimension 3 est la matrice de transition du système.

(b) Sachant qu'il fait beau aujourd'hui, on a 25 % de chance qu'il fasse beau dans 2 jours.

(c) Le vecteur de probabilité de valeur propre 1 est égal à $\begin{pmatrix} 0,4 \\ 0,4 \\ 0,2 \end{pmatrix}$. A long terme, on a 4 chances sur 10 qu'il neige ou qu'il pleuve et 2 chances sur 10 qu'il fasse ensoleillé.

2. En algèbre linéaire (ou géométrie analytique), une rotation du plan (d'angle θ) est représentée par une matrice du type

$$M_\theta = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}$$

où θ est un réel (et représente la mesure de l'angle de la rotation).

- Pour tout θ , déterminer la matrice produit M_θ^2 et en simplifier les éléments au maximum.

On a

$$M_\theta^2 = \begin{pmatrix} \cos(2\theta) & -\sin(2\theta) \\ \sin(2\theta) & \cos(2\theta) \end{pmatrix}$$

- Montrer que quels que soient θ, θ' , les matrices M_θ et $M_{\theta'}$ commutent. Qu'est-ce que cela signifie en termes de rotations ?

On a

$$M_\theta M_{\theta'} = M_{\theta'} M_\theta = \begin{pmatrix} \cos(\theta + \theta') & -\sin(\theta + \theta') \\ \sin(\theta + \theta') & \cos(\theta + \theta') \end{pmatrix}$$

ce qui signifie que l'ordre dans lequel on effectue les rotations n'a pas d'importance.

- Montrer que quel que soit le réel θ , la matrice

$$\begin{pmatrix} \cos \theta & \sin \theta \\ -\sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}$$

est aussi une matrice qui représente une rotation.

On a

$$\begin{pmatrix} \cos \theta & \sin \theta \\ -\sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos(-\theta) & -\sin(-\theta) \\ \sin(-\theta) & \cos(-\theta) \end{pmatrix}.$$

C'est donc aussi une matrice de rotation mais la rotation s'effectue dans le sens inverse de la rotation d'angle θ .

3. Vrai ou faux (Justifier)

- (a) **Toute matrice carrée de dimension 3 commute avec** $\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$.

Faux : si on multiplie la matrice donnée notée A à gauche et à droite par une matrice quelconque notée B du type $\begin{pmatrix} a & b & c \\ d & e & f \\ g & h & i \end{pmatrix}$ dont les éléments sont des complexes quelconques, on a, par exemple, que la troisième ligne de AB est le vecteur nul alors que la troisième ligne de BA a pour premier élément g .

- (b) **La matrice** $\begin{pmatrix} a-b & a^2-ab+b^2 \\ a^2-b^2 & a^3-b^3 \end{pmatrix}$ ($a, b \in \mathbb{C}$) **est inversible.**

Faux car le déterminant de cette matrice vaut 0 si $a = b$ ou si $b = 0$.

- (c) **Si une matrice carrée A de dimension 2 est de déterminant nul, alors l'une des colonnes de A est multiple de l'autre.**

Vrai (cf. théorie)

- (d) **Si deux lignes d'une matrice carrée A de dimension 3 sont identiques, alors $\det A = 0$.**

Vrai (cf. théorie)

- (e) **Si A est une matrice carrée de dimension 3, alors $\det(5A) = 5 \det A$.**

Faux : $\det(5A) = 5^3 \det A = 125 \det A$

- (f) Si B est une matrice obtenue en multipliant la ligne 3 de A par 5, alors $\det B = 5 \det A$.
Vrai (cf. théorie)