

---

Université  
de Liège



# *1, 2, 3... Sciences*

*Année académique 2012-2013*

---

EXERCICES DE MATHÉMATIQUES  
MATHÉMATIQUES GÉNÉRALES (PARTIM B)

RÉPÉTITION 6 CHIMIE, GÉOGRAPHIE, PHYSIQUE : CORRECTION

---

## I. Diagonalisation

1. Déterminer les valeurs propres des matrices suivantes et en donner la multiplicité.

$$A = \begin{pmatrix} i & -2i \\ 2i & i \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} -3 & 9 & -1 \\ 0 & 5 & 4 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}, \quad C = \begin{pmatrix} 3 & 3 & 0 \\ 3 & -2 & 1 \\ 0 & 1 & 3 \end{pmatrix}.$$

Les valeurs propres de la matrice  $A$  sont  $-2 + i$  et  $2 + i$ ; ces valeurs propres sont simples (c'est-à-dire de multiplicité 1).

Les valeurs propres de la matrice  $B$  sont  $-3$ ,  $2$  et  $5$ ; ces valeurs propres sont simples.

Les valeurs propres de la matrice  $C$  sont  $\frac{1-\sqrt{65}}{2}$ ,  $\frac{1+\sqrt{65}}{2}$  et  $3$ ; ces valeurs propres sont simples.

2. Rechercher les valeurs propres et les vecteurs propres des matrices suivantes. Ces matrices sont-elles diagonalisables? Pourquoi? Si elles le sont, en déterminer une forme diagonale, ainsi qu'une matrice inversible qui y conduit.

$$A = \begin{pmatrix} -2 & 6 \\ 5 & 5 \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} -2 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \\ 2 & 0 & -2 \end{pmatrix}, \quad C = \begin{pmatrix} -2 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -2 \end{pmatrix}, \quad D = \begin{pmatrix} -3 & -2 & -1 \\ 0 & -1 & 1 \\ 1 & 3 & 0 \end{pmatrix}.$$

- Matrice  $A$  : 2 valeurs propres simples :  $-5$  et  $8$ ; la matrice est donc diagonalisable.

Les vecteurs propres relatifs à la valeur propre  $-5$  sont du type  $c \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \end{pmatrix}$ ,  $c \in \mathbb{C}_0$  et ceux

relatifs à la valeur propre  $8$  sont du type  $c' \begin{pmatrix} 3 \\ 5 \end{pmatrix}$ ,  $c' \in \mathbb{C}_0$ .

On a, par exemple,  $S^{-1}AS = \begin{pmatrix} -5 & 0 \\ 0 & 8 \end{pmatrix}$  avec  $S = \begin{pmatrix} -2 & 3 \\ 1 & 5 \end{pmatrix}$ .

- Matrice  $B$  : 2 valeurs propres, l'une simple  $1$  et l'autre double  $-2$ .

Les vecteurs propres relatifs à la valeur propre double  $-2$  sont du type  $c \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ ,  $c \in \mathbb{C}_0$ .

Comme cette valeur propre n'engendre pas 2 vecteurs propres linéairement indépendants, la matrice n'est pas diagonalisable.

Les vecteurs propres relatifs à la valeur propre simple  $1$  sont du type  $c' \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ ,  $c' \in \mathbb{C}_0$ .

- Matrice  $C$  : 2 valeurs propres, l'une simple  $1$  et l'autre double  $-2$ .

Les vecteurs propres relatifs à la valeur propre double  $-2$  sont du type  $c_1 \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} +$

$c_2 \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ ,  $c_1, c_2 \in \mathbb{C}$  non simultanément nuls. Cette matrice est donc diagonalisable car elle possède 3 vecteurs propres linéairement indépendants.

Les vecteurs propres relatifs à la valeur propre simple 1 sont du type  $c' \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ ,  $c' \in \mathbb{C}_0$ .

On a, par exemple,  $S^{-1}CS = \begin{pmatrix} -2 & 0 & 0 \\ 0 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$  avec  $S = \begin{pmatrix} 3 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$ .

• Matrice  $D$  : 3 valeurs propres simple :  $-3$ ,  $-2$  et  $1$ ; la matrice est donc diagonalisable.

Les vecteurs propres relatifs à la valeur propre  $-3$  sont du type  $c_1 \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ -2 \end{pmatrix}$ ,  $c_1 \in \mathbb{C}_0$ ; les

vecteurs propres relatifs à la valeur propre  $-2$  sont du type  $c_2 \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}$ ,  $c_2 \in \mathbb{C}_0$  et les

vecteurs propres relatifs à la valeur propre  $1$  sont du type  $c_3 \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}$ ,  $c_3 \in \mathbb{C}_0$ .

On a, par exemple,  $S^{-1}DS = \begin{pmatrix} -3 & 0 & 0 \\ 0 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$  avec  $S = \begin{pmatrix} 3 & 1 & -1 \\ 1 & -1 & 1 \\ -2 & 1 & 2 \end{pmatrix}$ .

3. Une matrice carrée  $A$  de dimension 2 possède les deux valeurs propres  $2$  et  $-1$ , auxquelles peuvent être associés respectivement les vecteurs propres  $\begin{pmatrix} 3 \\ 2 \end{pmatrix}$  et  $\begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix}$ . Que vaut  $A$ ?

La matrice  $A$  est égale à  $\frac{1}{5} \begin{pmatrix} 4 & 9 \\ 6 & 1 \end{pmatrix}$

## II. Divers

1. L'institut météorologique a fait les observations suivantes :
- on n'a jamais vu deux jours ensoleillés consécutifs,
  - s'il fait beau un jour donné, on a une chance égale d'avoir de la pluie ou de la neige le lendemain,
  - s'il pleut ou s'il neige, on a une chance sur deux que le temps se maintienne le jour suivant et une chance sur quatre qu'il fasse beau le lendemain.

Sachant cela,

- (a) Représenter la matrice de transition de ce système.
- (b) Sachant qu'il fait beau aujourd'hui, quel pourcentage de chance a-t-on qu'il fasse beau dans deux jours ?
- (c) A long terme, quelle sera l'évolution du climat ?

(a) Si on note  $N_0$ ,  $P_0$  et  $S_0$  respectivement un jour de neige, un jour de pluie et un jour de soleil au départ et  $N_1$ ,  $P_1$  et  $S_1$  la météo correspondante le jour suivant, on a

$$\begin{pmatrix} N_1 \\ P_1 \\ S_1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} & \frac{1}{4} & \frac{1}{2} \\ \frac{1}{4} & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \\ \frac{1}{4} & \frac{1}{4} & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} N_0 \\ P_0 \\ S_0 \end{pmatrix}$$

et la matrice de dimension 3 est la matrice de transition du système.

(b) Sachant qu'il fait beau aujourd'hui, on a 25 % de chance qu'il fasse beau dans 2 jours.

(c) Le vecteur de probabilité de valeur propre 1 est égal à  $\begin{pmatrix} 0,4 \\ 0,4 \\ 0,2 \end{pmatrix}$ . A long terme, on

4 chances sur 10 qu'il neige, 4 chances sur 10 qu'il pleuve et 2 chances sur 10 qu'il fasse ensoleillé.

2. **Le directeur d'une firme travaille selon les modalités suivantes : au départ, tous les nouveaux engagés sont considérés comme "débutants" et sont soumis à une évaluation tous les 6 mois. Les statistiques indiquent qu'après chaque évaluation semi-annuelle,**

– 40 % "des débutants" sont nommés "intermédiaires", les autres restant "débutants",

– 30 % des "intermédiaires" sont promus "agents qualifiés" et ne sont plus évalués, les autres restent classés "intermédiaires".

(a) **Quelle est la probabilité qu'un agent "débutant" soit promu "agent qualifié" après deux évaluations ?**

(b) **Quelle sera la répartition des employés à long terme si la politique du directeur ne change pas ?**

(a) Après deux évaluations, un agent "débutant" a 12 % de chance d'être promu "agent qualifié".

(b) Si la politique du directeur ne change pas, à long terme tous les employés seront des "agents qualifiés".

3. **En algèbre linéaire (ou géométrie analytique), une rotation du plan (d'angle  $\theta$ ) est représentée par une matrice du type**

$$M_\theta = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}$$

où  $\theta$  est un réel (et représente la mesure de l'angle de la rotation).

– **Pour tout  $\theta$ , déterminer la matrice produit  $M_\theta^2$  et en simplifier les éléments au maximum.**

On a

$$M_\theta^2 = \begin{pmatrix} \cos(2\theta) & -\sin(2\theta) \\ \sin(2\theta) & \cos(2\theta) \end{pmatrix}$$

– **Montrer que quels que soient  $\theta, \theta'$ , les matrices  $M_\theta$  et  $M_{\theta'}$  commutent. Qu'est-ce que cela signifie en termes de rotations ?**

On a

$$M_\theta M_{\theta'} = M_{\theta'} M_\theta = \begin{pmatrix} \cos(\theta + \theta') & -\sin(\theta + \theta') \\ \sin(\theta + \theta') & \cos(\theta + \theta') \end{pmatrix}$$

ce qui signifie que l'ordre dans lequel on effectue les rotations n'a pas d'importance.

– **Montrer que quel que soit le réel  $\theta$ , la matrice**

$$\begin{pmatrix} \cos \theta & \sin \theta \\ -\sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}$$

**est aussi une matrice qui représente une rotation.**

On a

$$\begin{pmatrix} \cos \theta & \sin \theta \\ -\sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos(-\theta) & -\sin(-\theta) \\ \sin(-\theta) & \cos(-\theta) \end{pmatrix}.$$

C'est donc aussi une matrice de rotation mais la rotation s'effectue dans le sens inverse de la rotation d'angle  $\theta$ .

4. **Considérons la fonction**  $f : (x, y) \mapsto -x^2 + y^2 + 2xy - 3x + y - 4$ .

a) **Résoudre le système**  $\begin{cases} D_x f(x, y) = 0 \\ D_y f(x, y) = 0 \end{cases}$

b) **Calculer les dérivées secondes de  $f$ .**

c) **Notons  $H_f(x, y)$  la matrice**  $\begin{pmatrix} D_x^2 f & D_x D_y f \\ D_y D_x f & D_y^2 f \end{pmatrix}$ .

**Calculer  $\det H_f(x, y)$  si  $(x, y)$  est la (les) solution(s) du système ci-dessus.**

a) Ce système a pour solution  $(-1, 1/2)$ .

b) On a  $D_x^2 f(x, y) = -2$ ,  $D_y^2 f(x, y) = 2$  et  $D_x D_y f(x, y) = D_y D_x f(x, y) = 2$ .

c) Le déterminant de  $H_f(-1, 1/2)$  vaut  $-8$ .

d) **Mêmes questions avec la fonction**  $g : (x, y) \mapsto \frac{2}{3}x^3 + 2xy - y^2 - 4y$ .

- Le système a pour solution les couples  $(-2, -4)$  et  $(1, -1)$ .

- On a  $D_x^2 g(x, y) = 4x$ ,  $D_y^2 g(x, y) = -2$  et  $D_x D_y g(x, y) = D_y D_x g(x, y) = 2$ .

- Le déterminant  $H_g(-2, -4)$  vaut 12 et le déterminant  $H_g(1, -1)$  vaut  $-12$ .

5. **Vrai ou faux (Justifier)**

(a) **Toute matrice carrée de dimension 3 commute avec**  $\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ .

Faux : si on multiplie la matrice donnée notée  $A$  à gauche et à droite par une matrice quelconque notée  $B$  du type  $\begin{pmatrix} a & b & c \\ d & e & f \\ g & h & i \end{pmatrix}$  dont les éléments sont des complexes quelconques, on a, par exemple, que la deuxième ligne de  $AB$  est le vecteur nul alors que la deuxième ligne de  $BA$  a pour premier élément  $d$ .

(b) **La matrice**  $\begin{pmatrix} a+b & a^2+ab+b^2 \\ a^2-b^2 & a^3-b^3 \end{pmatrix}$  ( $a, b \in \mathbb{C}$ ) **est inversible.**

Faux car le déterminant de cette matrice vaut 0.

(c) **Si une matrice carrée  $A$  de dimension 2 est de déterminant nul, alors l'une des colonnes de  $A$  est multiple de l'autre.**

Vrai (cf. théorie)

(d) **Si deux colonnes d'une matrice carrée  $A$  de dimension 3 sont identiques, alors  $\det A = 0$ .**

Vrai (cf. théorie)

(e) **Si  $A$  est une matrice carrée de dimension 3, alors  $\det(4A) = 4 \det A$ .**

Faux :  $\det(4A) = 4^3 \det A = 64 \det A$

- (f) Si  $B$  est une matrice obtenue en multipliant la colonne 2 de  $A$  par 4, alors  $\det B = 4 \det A$ .  
Vrai (cf. théorie)