

## Chapitre 6

# Compléments sur la théorie de Fourier

### 6.1 Le théorème d'échantillonnage de Shannon

Le théorème d'échantillonnage de Shannon<sup>1</sup> est un résultat fondamental de la théorie du signal. Il donne également une explication pour un phénomène courant : la vision de roues qui semblent tourner à l'envers<sup>2</sup>.

Imaginons ainsi qu'une caméra prend  $y$  clichés par seconde d'une roue qui tourne à  $x$  tours par seconde (dans le sens des aiguilles d'une montre, pour mieux visualiser) et que l'on fixe un rayon de la roue comme repère. Entre deux clichés successifs, la roue a donc tourné de  $x/y$  tour(s). Si  $x < y$ , entre deux clichés, la roue n'aura ainsi pas fait un tour complet : il lui manque une portion d'arc de  $1 - x/y$ . Si  $y^*$  est le nombre de clichés nécessaires pour voir la roue faire 1 tour complet « à l'envers », alors

$$y^* \times \left(1 - \frac{x}{y}\right) = 1$$

c'est-à-dire

$$y^* = \frac{y}{y - x}.$$

Par exemple, si on voit la roue faire 1 tour complet « à l'envers » en 1 seconde, on a pris  $y$  clichés donc  $y^* = y$  et ainsi

$$y - x = 1.$$

La différence entre la fréquence réelle ( $x$ ) et la fréquence d'échantillonnage ( $y$ ) est appelée *fréquence apparente* et elle est égale à  $x - y$ . Ici, on a donc  $x - y = -1$  : la roue tourne « à l'envers » une fois par seconde.

Voir par exemple <https://www.cooperation.ch/rubriques/famille/le-savais-tu/2019/pourquoi-les-roues-tournent-a-l-envers-lorsqu-une-voiture-roule-vite-225667/>

---

1. Claude Elwood Shannon (né le 30 avril 1916 à Petoskey, Michigan - mort le 24 février 2001 à Medford, Massachusetts) est un ingénieur en génie électrique et mathématicien américain. Il est l'un des pères, si ce n'est le père fondateur, de la théorie de l'information. Il a publié la preuve du théorème en 1949. On associe ensuite le nom de Nyquist à ce résultat car celui-ci avait ouvert la voie dès 1928. Shannon et Nyquist ont tous les deux travaillé chez Bell Laboratories.

2. c'est un phénomène aussi appelé « repli du spectre »

Une autre illustration consiste à ne regarder que la trotteuse sur une horloge lorsqu'on prend des clichés toutes les 59 secondes (par exemple). On obtient le tableau suivant

0	:	00
1	:	59
2	:	58
3	:	57
...	:	...

Sur le cadran, la trotteuse semble donc reculer! Voir par exemple (seulement la trotteuse) <https://couleur-science.eu/?d=af1b19-photographie-le-phenomene-de-repliement-de-spectre-ou-lillusion-de-la-roue-qui-tourne-en-sens-inverse>

Passons alors au résultat précis de Shannon. Il exprime qu'un signal limité en fréquence est entièrement déterminé à partir d'un échantillonnage de ce signal correspondant à **deux échantillons par période**<sup>3</sup>.

Ainsi, dans les illustrations ci-dessus, voir le phénomène de « l'envers » résulte du fait que le pas d'échantillonnage ( $1/y$ ) est trop petit par rapport à la période de rotation de la roue ( $1/x$ ).

Et, dans les notations du théorème ci-dessous, la période est  $T = 2\pi/\nu$  et le pas d'échantillonnage est  $\pi/\nu = T/2$  : la fonction est évaluée deux fois par période.

Nous donnons ci-dessous une démonstration du résultat basée sur le développement en série trigonométrique de Fourier. On peut aussi l'obtenir en utilisant la théorie des distributions (ici les distributions de Dirac) ; cette preuve fait ressortir davantage les aspects de la théorie du signal mais nous ne la présentons pas ici car l'acquis mathématique n'est pas suffisant à ce stade.

**Théorème 6.1.1.** (Théorème d'échantillonnage de Shannon)

Soit  $\nu$  un réel strictement positif. Si  $f$  est une fonction définie sur  $\mathbb{R}$ , continue sur  $\mathbb{R}$ , appartenant à  $L^2(\mathbb{R})$  et dont le support de la transformée de Fourier (négative) est inclus dans  $[-\nu, \nu]$ , alors, dans  $L^2(\mathbb{R})$ , on a

$$f(x) = \lim_{M \rightarrow +\infty} \sum_{m=-M}^M f\left(\frac{m\pi}{\nu}\right) \frac{\sin(\nu x - m\pi)}{\nu x - m\pi}$$

*Preuve.* Le développement en série trigonométrique de Fourier de  $\hat{f}$  dans  $L^2([-\nu, \nu])$  donne

$$\begin{aligned} \hat{f}(y) &= \frac{1}{2\nu} \sum_{m=-\infty}^{+\infty} \left( \int_{-\nu}^{\nu} \hat{f}(u) e^{im\pi u/\nu} du \right) e^{-im\pi y/\nu} \\ &= \frac{1}{2\nu} \sum_{m=-\infty}^{+\infty} \mathcal{F}_{\frac{m\pi}{\nu}}^+ \hat{f} e^{-im\pi y/\nu}. \end{aligned}$$

Cela étant, on a

$$\mathcal{F}^+ \hat{f} = F^+ \hat{f} = 2\pi f$$

presque partout mais comme  $f$  est continu, cette égalité a lieu partout et on obtient ainsi

$$\hat{f}(y) = \frac{\pi}{\nu} \sum_{m=-\infty}^{+\infty} f\left(\frac{m\pi}{\nu}\right) e^{-im\pi y/\nu},$$

---

3. dans le langage de l'analyse du signal : « échantillonnage deux fois par cycle de la plus haute fréquence »

la convergence ayant lieu dans  $L^2([-\nu, \nu])$ . Maintenant, comme  $\hat{f} = \hat{f}\chi_{[-\nu, \nu]}$  on obtient alors

$$\begin{aligned} F_x^+ \hat{f} &= 2\pi f(x) = \int_{-\nu}^{\nu} e^{iyx} \hat{f}(y) dy = \frac{\pi}{\nu} \sum_{m=-\infty}^{+\infty} f\left(\frac{m\pi}{\nu}\right) \int_{-\nu}^{\nu} e^{iyx} e^{-im\pi y/\nu} dy \\ &= \frac{2\pi}{\nu} \sum_{m=-\infty}^{+\infty} f\left(\frac{m\pi}{\nu}\right) \frac{\sin(\nu x - m\pi)}{x - m\pi/\nu} \\ &= 2\pi \sum_{m=-\infty}^{+\infty} f\left(\frac{m\pi}{\nu}\right) \frac{\sin(\nu x - m\pi)}{\nu x - m\pi} \end{aligned}$$

dans  $L^2(\mathbb{R})$  et on peut conclure.  $\square$

Notons que si  $f$  a un « bon » comportement à l'infini, la convergence peut être fortement améliorée.

Remarquons aussi que ce résultat exprime qu'après normation, les fonctions

$$x \mapsto \frac{\sin(\nu x - m\pi)}{\nu x - m\pi} \quad m \in \mathbb{Z}$$

forment une base orthonormée de l'espace des fonctions de carré intégrable dont le support de la transformée de Fourier est inclus dans l'intervalle  $[-\nu, \nu]$ .

## 6.2 Produit de convolution et transformées de Fourier

**Propriété 6.2.1.** (Transformées de Fourier et produit de composition)

(1) Si  $f$  et  $g$  sont intégrables sur  $\mathbb{R}$ , alors

$$\mathcal{F}^\pm(f * g) = \mathcal{F}^\pm f \times \mathcal{F}^\pm g \quad \text{partout.}$$

(2) Si  $f \in L^1 \cap L^2$  et si  $g \in L^2$  alors

$$F^\pm(f * g) = F^\pm f \times F^\pm g = \mathcal{F}^\pm f \times F^\pm g \quad \text{presque partout.}$$

*Preuve.* (1) est immédiat en repassant aux définitions (et a d'ailleurs été traité dans le chapitre consacré à la transformation de Fourier des fonctions intégrables.

(2) Soit  $g_m$  ( $m \in \mathbb{N}$ ) une suite d'éléments de  $L^1 \cap L^2$  qui converge vers  $g$  dans  $L^2$ . On a donc

$$f * g = \lim_{m \rightarrow +\infty} f * g_m \quad \text{dans } L^2$$

donc aussi

$$F^\pm(f * g) = \lim_{m \rightarrow +\infty} F^\pm(f * g_m) \quad \text{dans } L^2.$$

Cela étant,  $f$  et  $g_m$  étant aussi intégrables, on a

$$F^\pm(f * g_m) = \mathcal{F}^\pm(f * g_m) = \mathcal{F}^\pm f \times \mathcal{F}^\pm g_m.$$

Comme la suite  $\mathcal{F}^\pm g_m$  ( $m \in \mathbb{N}$ ) converge dans  $L^2$  vers  $F^\pm g$  et comme  $\mathcal{F}^\pm f$  est une fonction bornée, on obtient

$$\lim_{m \rightarrow +\infty} F^\pm(f * g_m) = \lim_{m \rightarrow +\infty} (\mathcal{F}^\pm f \times \mathcal{F}^\pm g_m) = \mathcal{F}^\pm f \times F^\pm g \quad \text{dans } L^2.$$